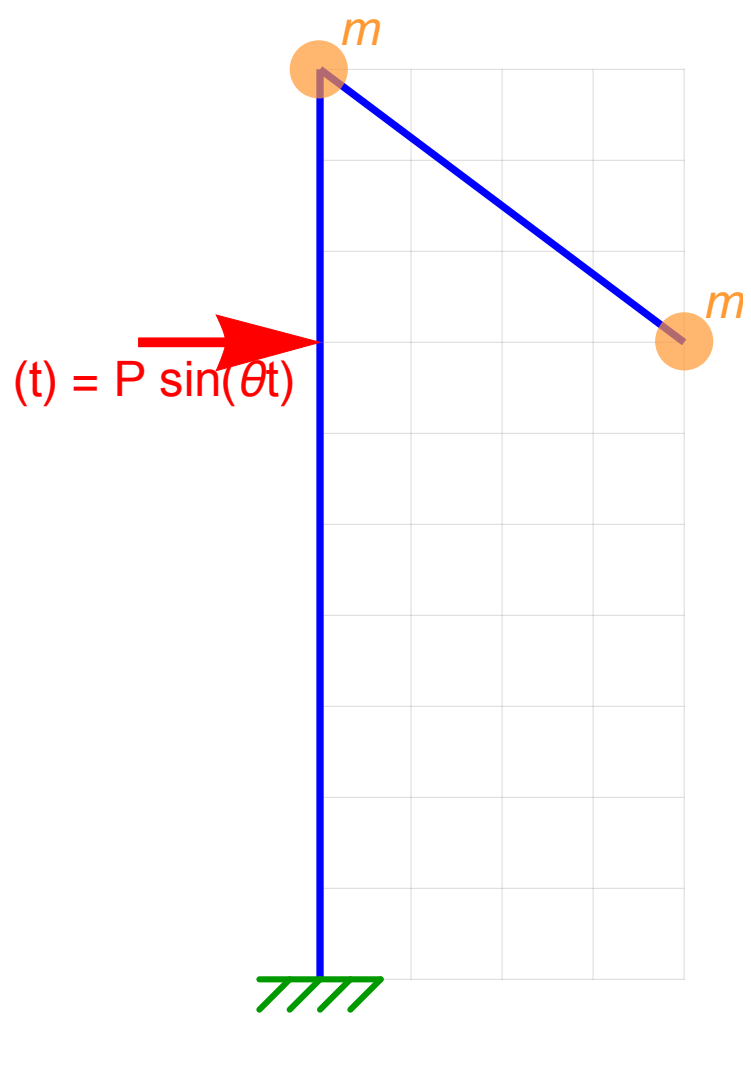
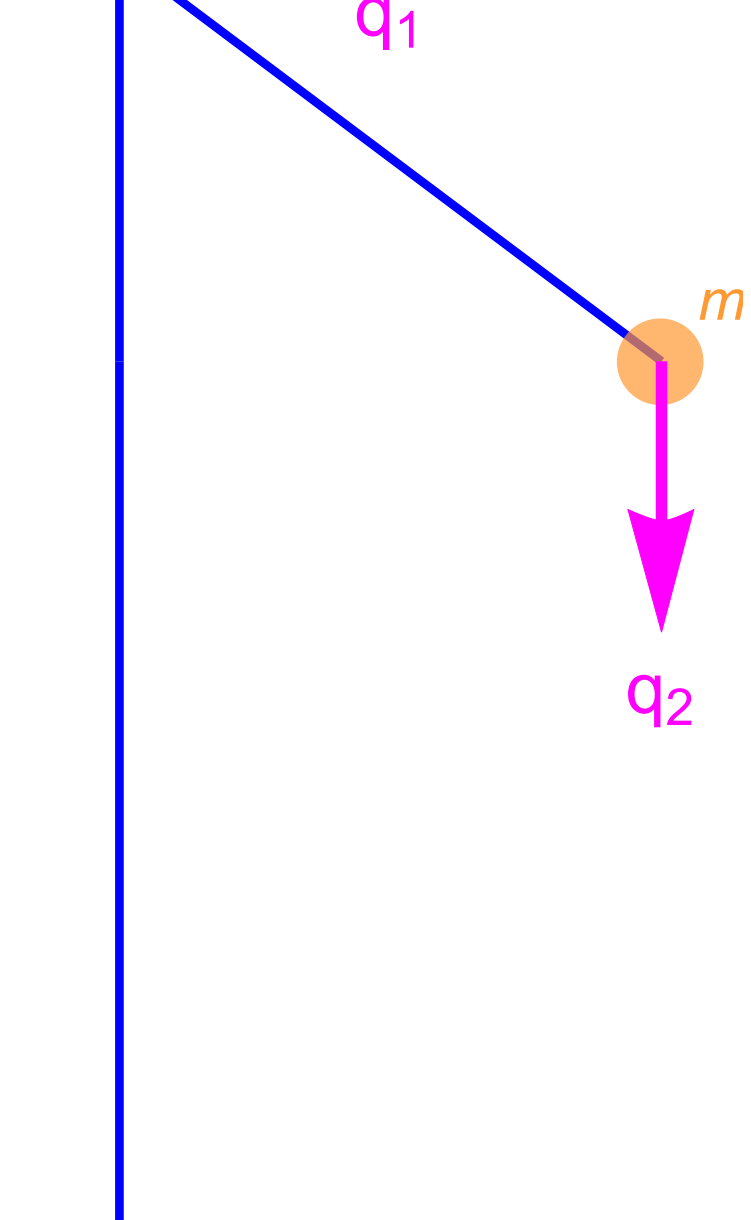


Geometria oraz obciążenia konstrukcji (wymiar oczka siatki - 1,  $\theta = \frac{1}{25} \sqrt{\frac{EJ}{l^3 m}}$ ):

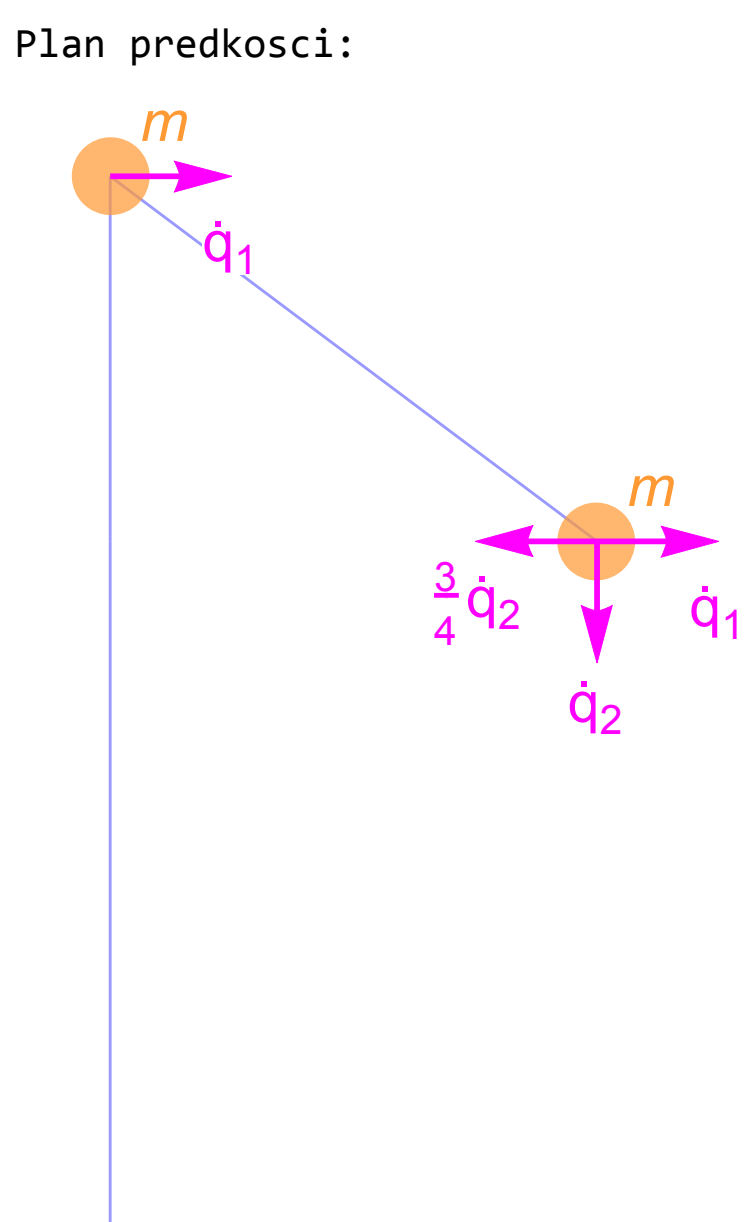


Zadanie statyki konstrukcji jest statycznie wyznaczalne.

Współrzędne Lagrange'a:



Plan predkosci:



Energia kinetyczna jako forma kwadratowa wektora q-dot:

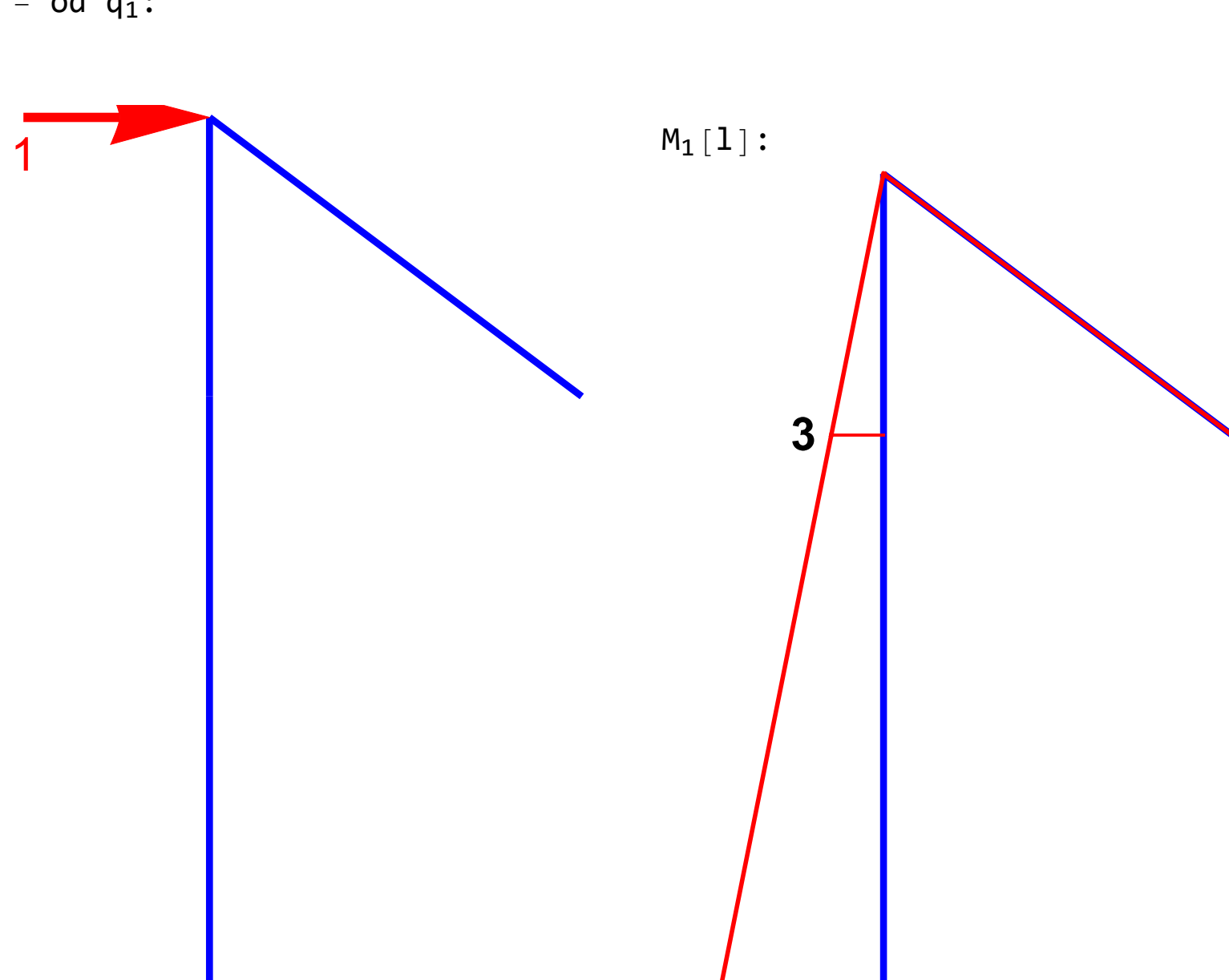
$$2 E_k (\dot{\mathbf{q}}) = m \dot{q}_1^2 + m \left[ \left( \dot{q}_1 - \frac{3}{4} \dot{q}_2 \right)^2 + \dot{q}_2^2 \right] = 2 m \dot{q}_1^2 - \frac{3}{4} m \dot{q}_1 \dot{q}_2 - \frac{3}{4} m \dot{q}_2 \dot{q}_1 + \frac{25}{16} m \dot{q}_2^2 = \dot{\mathbf{q}}^T \mathbf{M} \dot{\mathbf{q}}$$

Macierz mas:

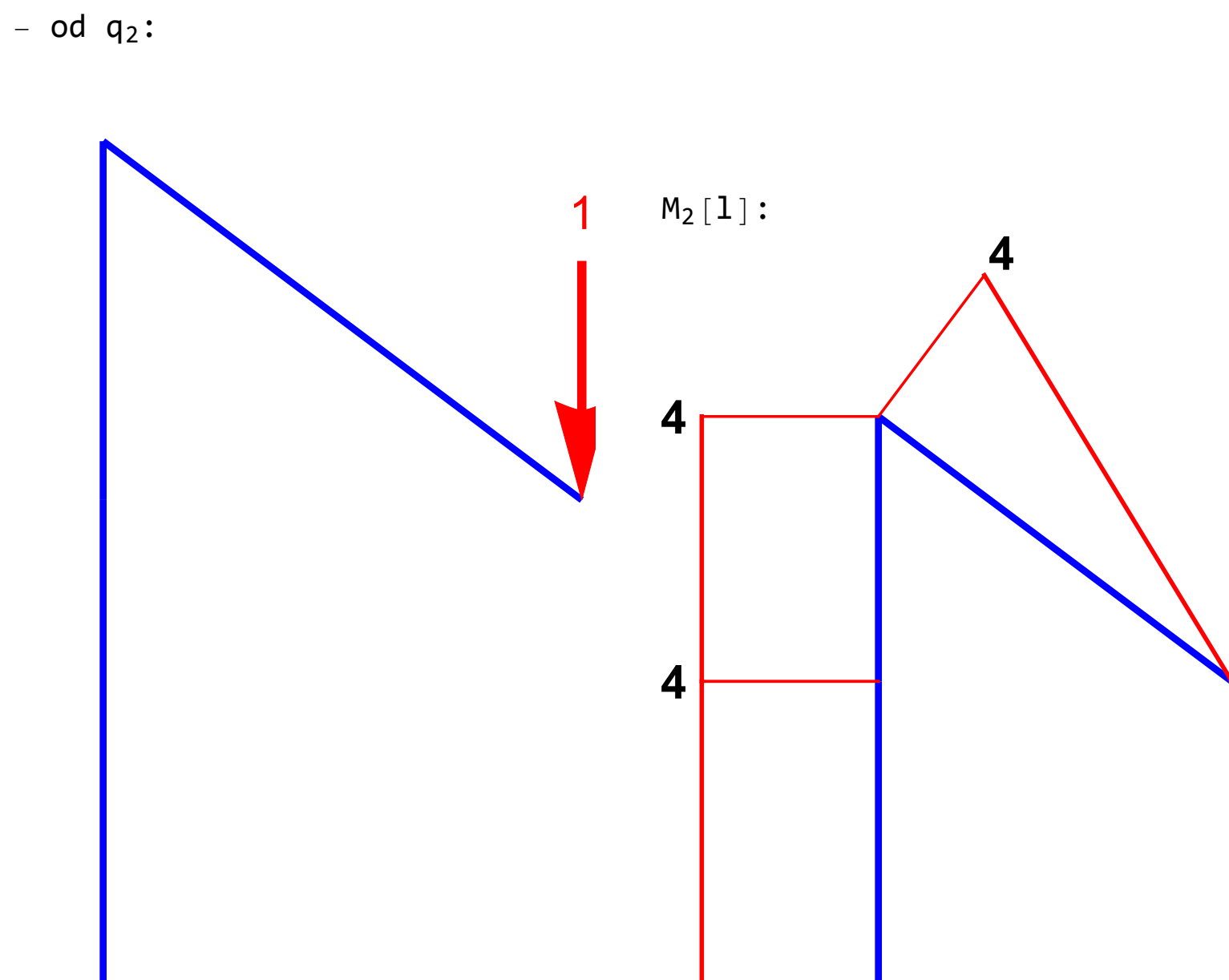
$$\mathbf{M} = m \begin{pmatrix} 2 & -\frac{3}{4} \\ -\frac{3}{4} & \frac{25}{16} \end{pmatrix}$$

Wykresy momentów zginających od jednostkowych sił bezwładności:

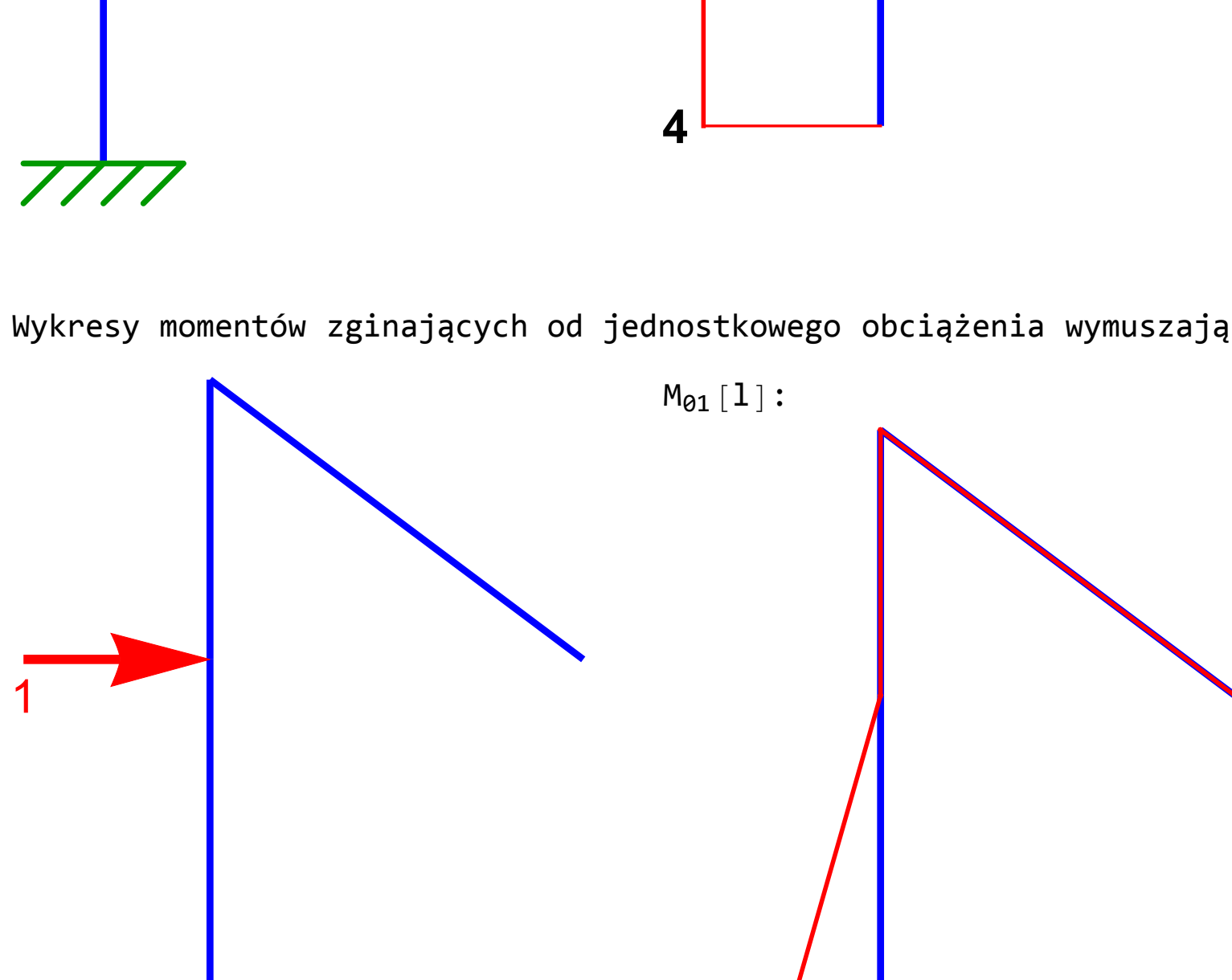
- od q1:



- od q2:



Wykresy momentów zginających od jednostkowego obciążenia wymuszającego:



Macierz podatności:

$$d_{11} = \frac{1}{EJ} \left[ \left( \frac{1}{2} \cdot 10 \cdot 7 \right) \left( \frac{2}{3} \cdot 10 + \frac{1}{3} \cdot 3 \right) + \left( \frac{1}{2} \cdot 3 \cdot 7 \right) \left( \frac{1}{3} \cdot 10 + \frac{2}{3} \cdot 3 \right) \right]_1 + \frac{1}{EJ} \left[ \left( \frac{1}{2} \cdot 3 \cdot 3 \right) \left( \frac{2}{3} \cdot 3 \right) \right]_2 = \frac{1000}{3} \frac{l^3}{EJ}$$

$$d_{12} = d_{21} = \frac{1}{EJ} \left[ \left( \frac{1}{2} \cdot 10 \cdot 7 \right) (4) + \left( \frac{1}{2} \cdot 3 \cdot 7 \right) (4) \right]_1 + \frac{1}{EJ} \left[ \left( \frac{1}{2} \cdot 3 \cdot 3 \right) (4) \right]_2 = 200 \frac{l^3}{EJ}$$

$$d_{22} = \frac{1}{EJ} \left[ (4 \cdot 7) (4) \right]_1 + \frac{1}{EJ} \left[ (4 \cdot 3) (4) \right]_2 + \frac{1}{EJ} \left[ \left( \frac{1}{2} \cdot 4 \cdot 5 \right) \left( \frac{2}{3} \cdot 4 \right) \right]_3 = \frac{560}{3} \frac{l^3}{EJ}$$

$$\mathbf{D} = \frac{l^3}{EJ} \begin{pmatrix} \frac{1000}{3} & 200 \\ 200 & \frac{560}{3} \end{pmatrix}$$

Przemieszczenia od jednostkowego obciążenia wymuszającego:

$$d_{10} = \frac{1}{EJ} \left[ \left( \frac{1}{2} \cdot 7 \cdot 7 \right) \left( \frac{2}{3} \cdot 10 + \frac{1}{3} \cdot 3 \right) \right]_1 = \frac{1127}{6} \frac{l^3}{EJ}$$

$$d_{20} = \frac{1}{EJ} \left[ \left( \frac{1}{2} \cdot 7 \cdot 7 \right) (4) \right]_1 = 98 \frac{l^3}{EJ}$$

ZADANIE DRGAŃ HARMONICZNYCH

- poszukiwanie funkcji przemieszczeń postaci:

$$\mathbf{q}(t) = \mathbf{a} \sin(\theta t) = \mathbf{a} \sin\left(0.040 \sqrt{\frac{EJ}{l^3 m}} t\right)$$

- równania ruchu:

$$(\mathbf{I} - \theta^2 \mathbf{D} \mathbf{M}) \mathbf{a} = \mathbf{d}_0 \mathbf{P}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} - 0.0016 \begin{pmatrix} \frac{1000}{3} & 200 \\ 200 & \frac{560}{3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & -\frac{3}{4} \\ -\frac{3}{4} & \frac{25}{16} \end{pmatrix} \mathbf{a} = \frac{l^3 \mathbf{P}}{EJ} \begin{pmatrix} \frac{1127}{6} \\ 98 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \frac{13}{75} & -\frac{1}{10} \\ -\frac{52}{125} & \frac{58}{75} \end{pmatrix} \mathbf{a} = \frac{l^3 \mathbf{P}}{EJ} \begin{pmatrix} \frac{1127}{6} \\ 98 \end{pmatrix}$$

Wektor amplitud przemieszczeń:

$$\mathbf{a} = \frac{l^3 \mathbf{P}}{EJ} \begin{pmatrix} 1677.308 \\ 1029.000 \end{pmatrix}$$

Amplitudy sił działających na konstrukcje:

