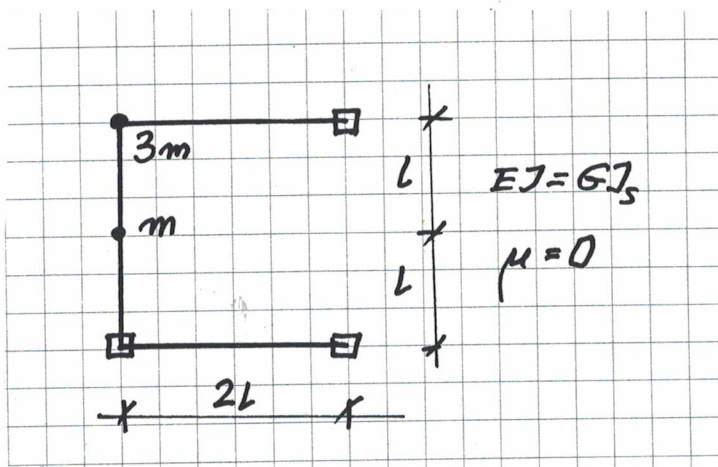


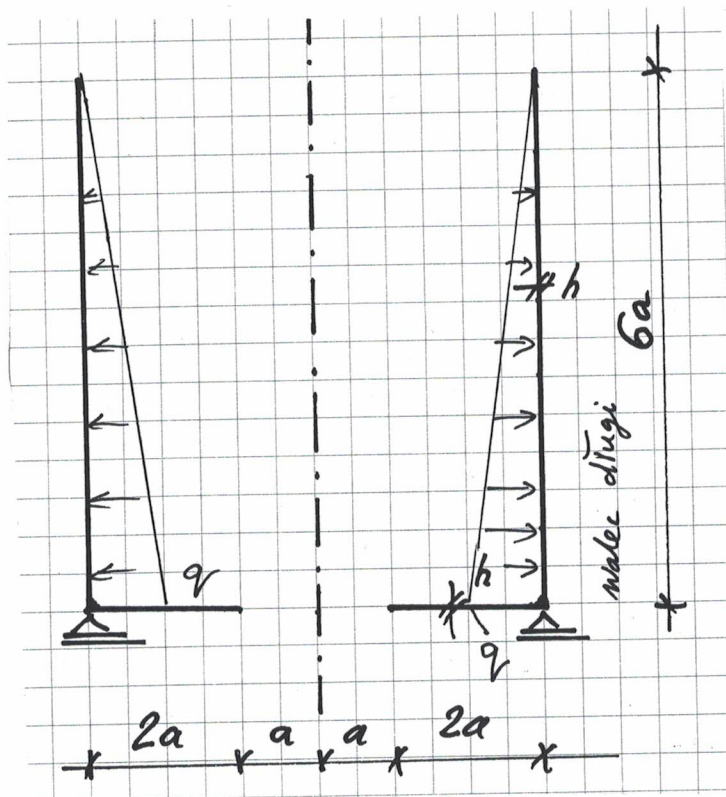
NAZWISKO Imię		
Nr albumu		Ocena z ćwiczeń projektowych
ocena zadania 1	ocena zadania 2	Ocena z egzaminu po ustnym
		Ocena łączna, data, podpis

Zadanie 1. Dany jest ruszt o węzłach sztywnych. Znaleźć częstości drgań własnych



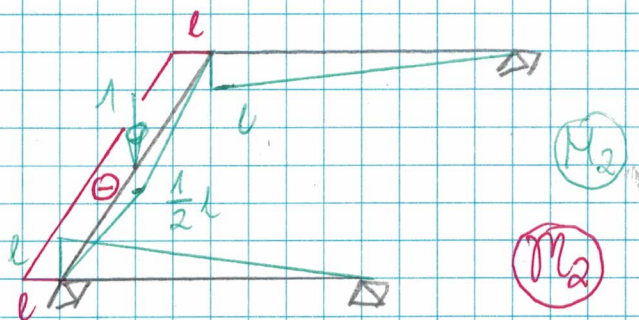
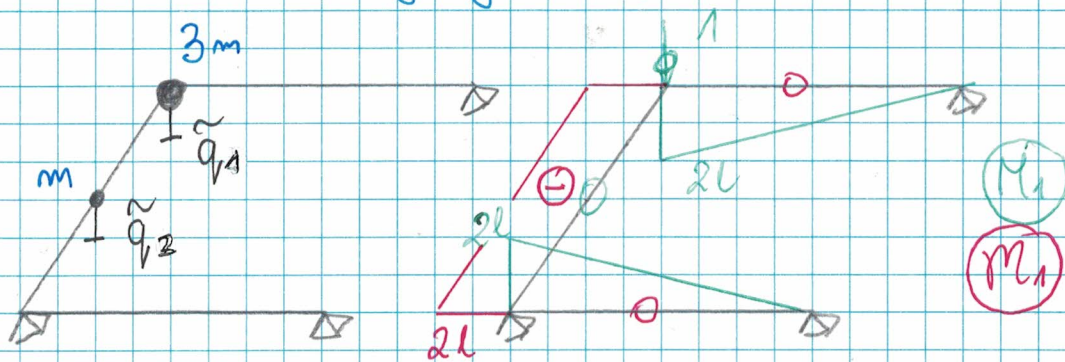
Zadanie 2.

Dany jest zbiornik obciążony jak na rysunku. Omówić możliwie dokładnie kolejne kroki analizy statycznej; dany jest moduł Younga i współczynnik Poissona. Jednostka obciążenia q wynosi Pa.



ZADANIE 1

2 stopnie swobody dynamicznej



Macierz mas

$$M = \begin{bmatrix} 3m & 0 \\ 0 & m \end{bmatrix}$$

Macierz podatności

$$D = \frac{l^3}{EY} \begin{bmatrix} \frac{40}{3} & \frac{20}{3} \\ \frac{20}{3} & \frac{7}{2} \end{bmatrix}$$

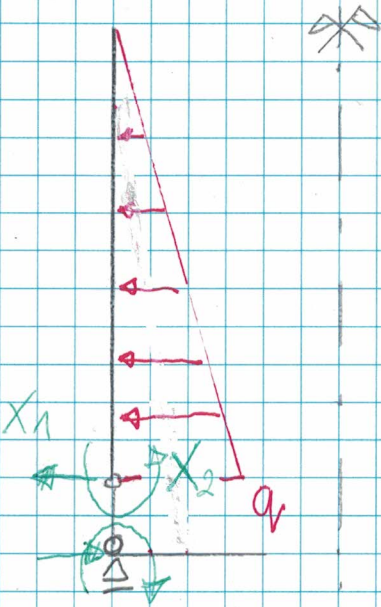
Zagadnienie drgań swobodnych

$$(\mathbb{1} - \omega^2 D M) a = 0$$

$$\det(\mathbb{1} - \omega^2 D M) = 0 \Rightarrow \omega_1 = 0,152 \sqrt{\frac{EY}{m l^3}}$$

$$\omega_2 = 1,036 \sqrt{\frac{EY}{m l^3}}$$

ZADANIE 2



Sztywność tarczowa

$$C = \frac{Eh}{1-\nu^2}$$

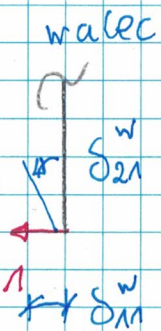
Sztywność płytowa

$$D = \frac{Eh^3}{12(1-\nu^2)}$$

Współczynnik dla walca

$$\alpha^4 = \frac{3(1-\nu^2)a^2}{h^2}$$

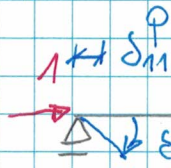
Stan $X_1 = 1$



$$S_{11}^w = \frac{2(3a)\alpha}{Eh}$$

$$S_{21}^w = -\frac{2\alpha^2}{Eh}$$

płyta - stan tarczowy



ν - promiarzenie radialne

$$\beta = \frac{r}{3a}$$

$$v(\beta) = C_1 \beta + \frac{C_2}{\beta}$$

$$N_2\left(\frac{1}{3}\right) = 0$$

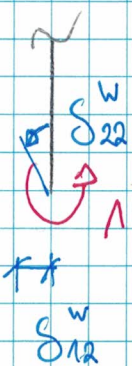
$$N_2(1) = -1$$

$$S_{11}^p = -v(1)$$

$$S_{21}^p = 0$$

Stan $X_2 = 1$

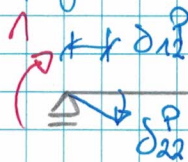
walec



$$S_{22}^w = \frac{4\alpha^3}{Eah}$$

$$S_{12}^w = -\frac{2\alpha^2}{Eh}$$

płyta - stan zgięciowy



$$S_{12}^p = 0$$

$$Q_2\left(\frac{1}{3}\right) = 0$$

$$M_2(1) = 1$$

$$\Rightarrow w(\beta)$$

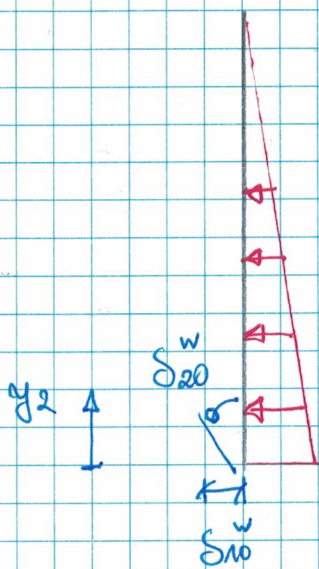
$$M_2\left(\frac{1}{3}\right) = 0$$

$$w(1) = 0$$

$$\varphi(\beta)$$

$$S_{22}^p = -\varphi(1)$$

Stan "0" - tylny walec - stan bierny



$$q_3 = -q \left(1 - \frac{y_2}{6a}\right)$$

$$\begin{cases} N_1^0 = 3a q \left(1 - \frac{y_2}{6a}\right) \\ N_1^0 = -Eh \frac{\dot{w}}{3a} \end{cases}$$

$$\dot{w} = -\frac{q(3a)^2}{Eh} \left(1 - \frac{y_2}{6a}\right)$$

$$S_{10}^w = -\dot{w} \Big|_{y_2=0} = \frac{q(3a)^2}{Eh}$$

$$\ddot{\chi} = \frac{d\dot{w}}{dy_2} = \frac{q(3a)^2}{Eh \cdot 6a}$$

$$S_{20}^w = -\ddot{\chi} \Big|_{y_2=0} = -\frac{q(3a)^2}{Eh \cdot 6a}$$

Równania nierozdzielności

$$\begin{cases} \delta_{11} X_1 + \delta_{12} X_2 + \delta_{10} = 0 \\ \delta_{21} X_1 + \delta_{22} X_2 + \delta_{20} = 0 \end{cases}$$

$$\delta_{11} = \delta_{11}^P + \delta_{11}^W$$

$$\delta_{12} = \delta_{12}^W = \delta_{21} = \delta_{21}^W$$

$$\delta_{22} = \delta_{22}^P + \delta_{22}^W$$

$$\delta_{10} = \delta_{10}^W$$

$$\delta_{20} = \delta_{20}^W$$

Ostateczne funkcje opisujące rozkłady przemieszczeń, odkształceń i sił wewnętrznych otrzymamy z superpozycji wszystkich stanów. Przyjmado siła równoległa w górze:

$$N_1 = N_1^0 + X_1 N_1^1 + X_2 N_1^2$$