

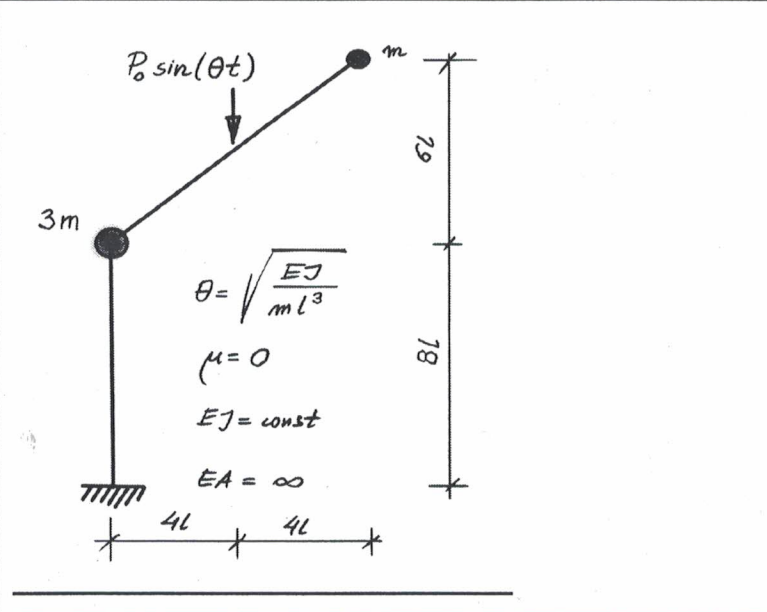
Egzamin pisemny z Mechaniki Konstrukcji II, 20 VI 2022 r.

NAZWISKO imię				
Grupa	Data zaliczenia ćwiczeń		Numer albumu	
Ocena zadania 1	Ocena zadania 2	Ocena zadania 3	Ocena z egzaminu	Ocena łączna
				Data

Zadanie 1

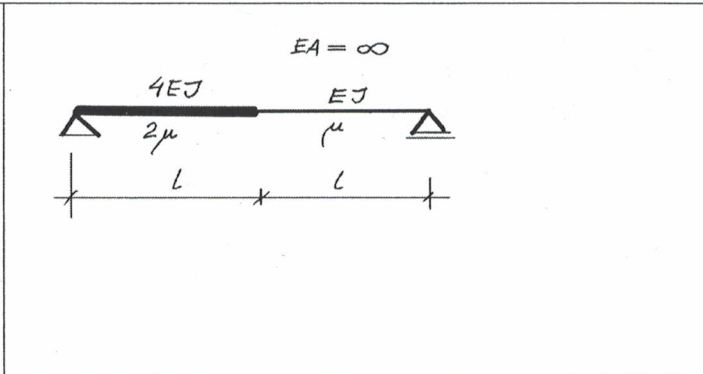
Masa danej ramy jest skoncentrowana w dwu węzłach. Rama jest poddana obciążeniu harmonicznemu jak na rysunku. Zapisać równania określające amplitudę reakcji poziomej w utwierdzeniu.

(The mass of the given frame is concentrated at two nodes. The frame is subject to the harmonic load, see the figure. Write down the equations which make it possible to compute the amplitude of the horizontal reaction at the clamped edge.)



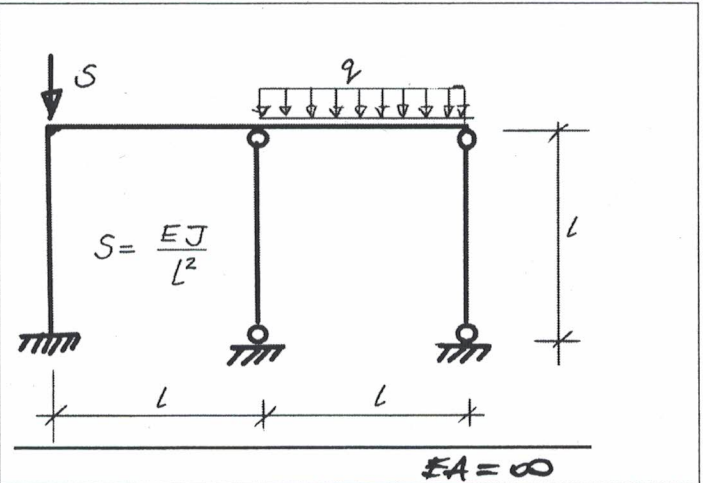
Zadanie 2

Dana jest belka o zmiennej sztywności i zmiennej masie, por. rysunek. Zapisać równania określające pierwszą częstość drgań własnych. *(Given is the beam of varying stiffness and the mass density, see the figure. Write down the equations which determine the first circular eigenfrequency).*



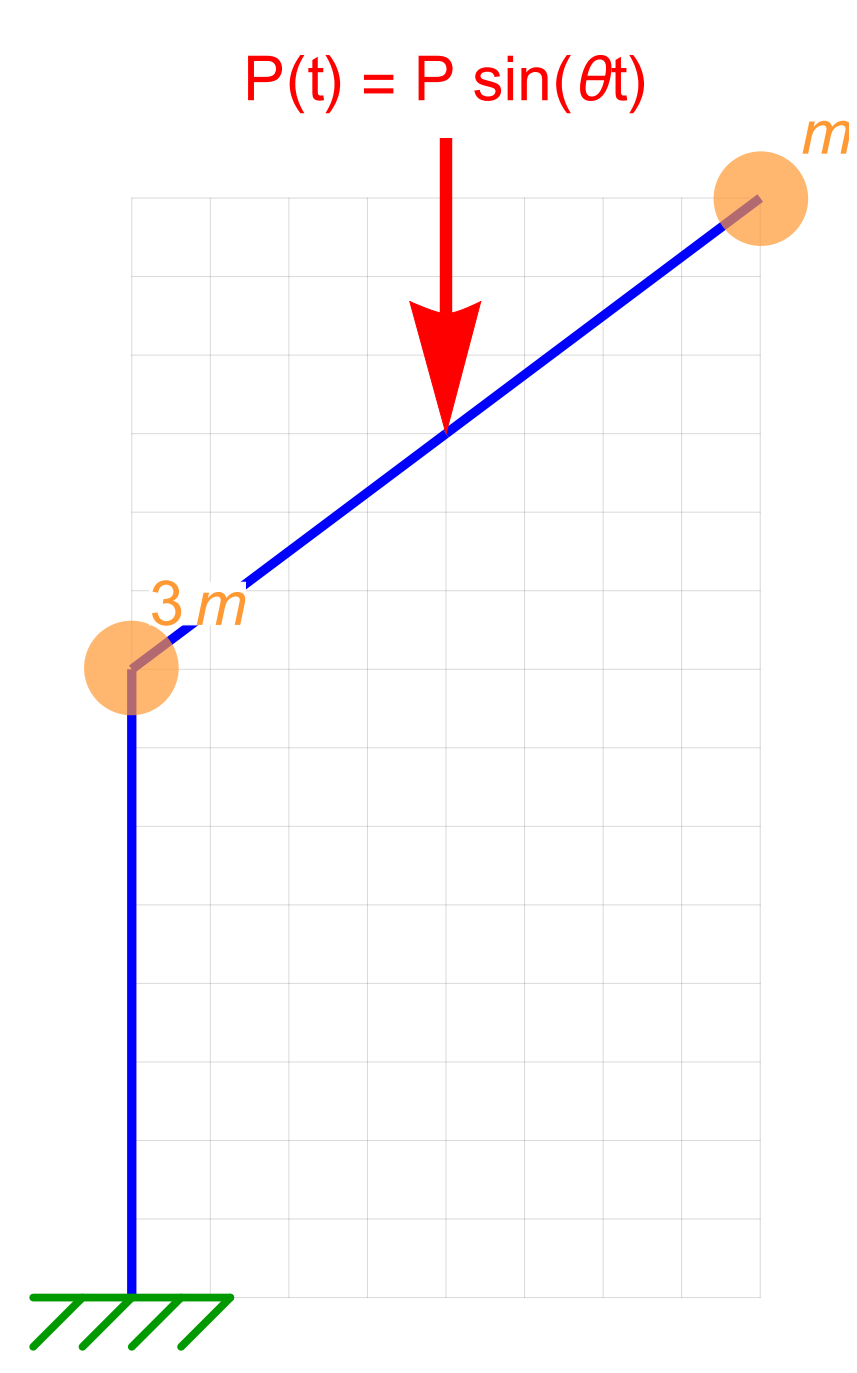
Zadanie 3

Dana jest rama poddana obciążeniu q oraz dużej sile osiowej S, por. rysunek. Zapisać układ równań metody przemieszczeń. *(Given is the frame of inextensional bars, subject to the big axial force S and to the distributed transverse load of intensity q, see the figure. Write down the equations of the displacement method).*



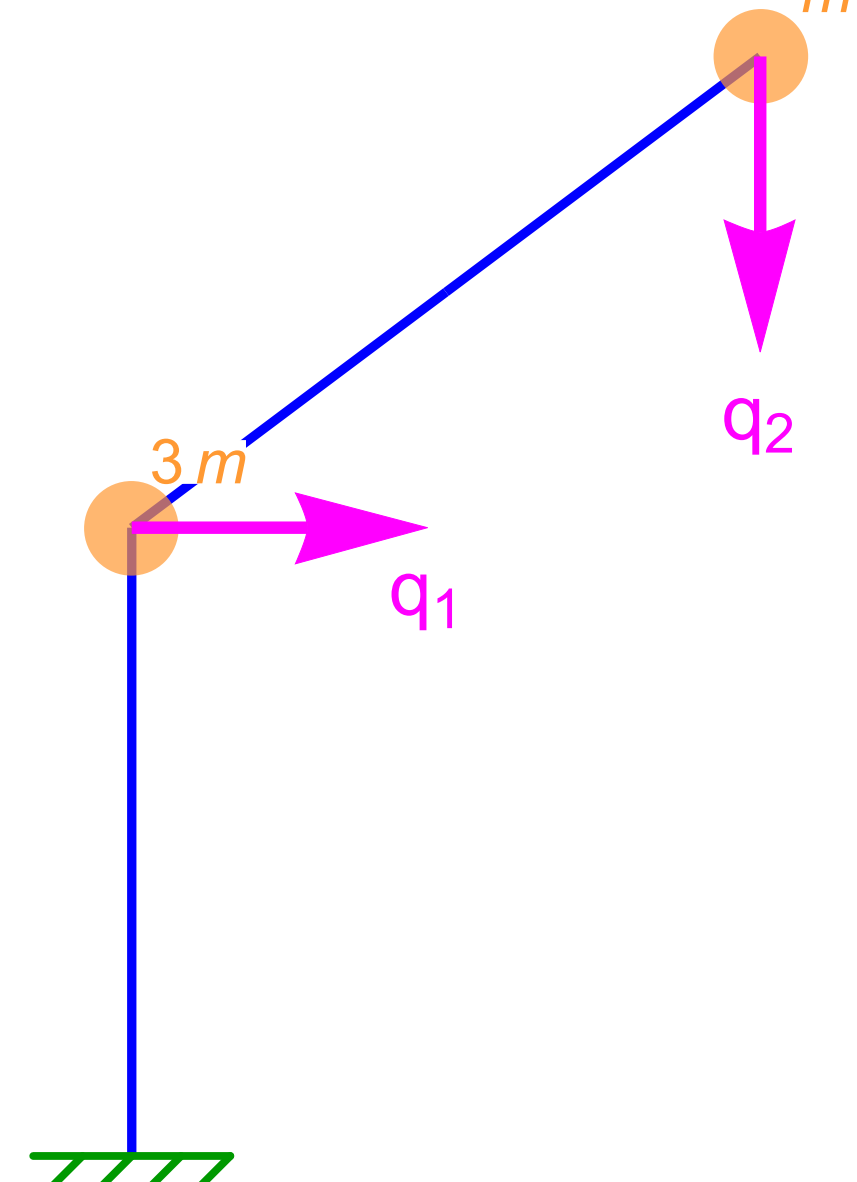
Egz. MK2/MoS2 20.06.2022, Zadanie 1.
 Obliczyć amplitudę reakcji poziomej w utwierdzeniu.

Geometria oraz obciążenia konstrukcji (wymiar oczka siatki - 1, $\theta = \sqrt{\frac{EJ}{13^3 m}}$):

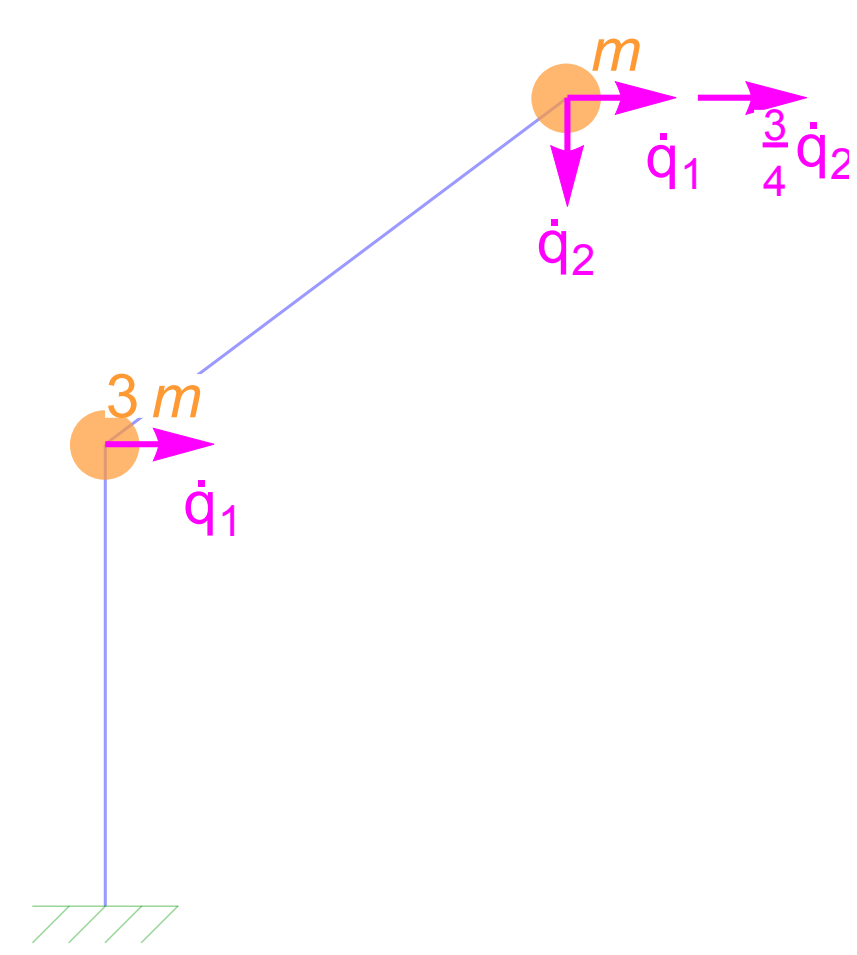


Zadanie statyki konstrukcji jest statycznie wyznaczalne.

Współrzędne Lagrange'a:



Plan prędkości:



Energia kinetyczna jako forma kwadratowa wektora $\dot{\mathbf{q}}$:

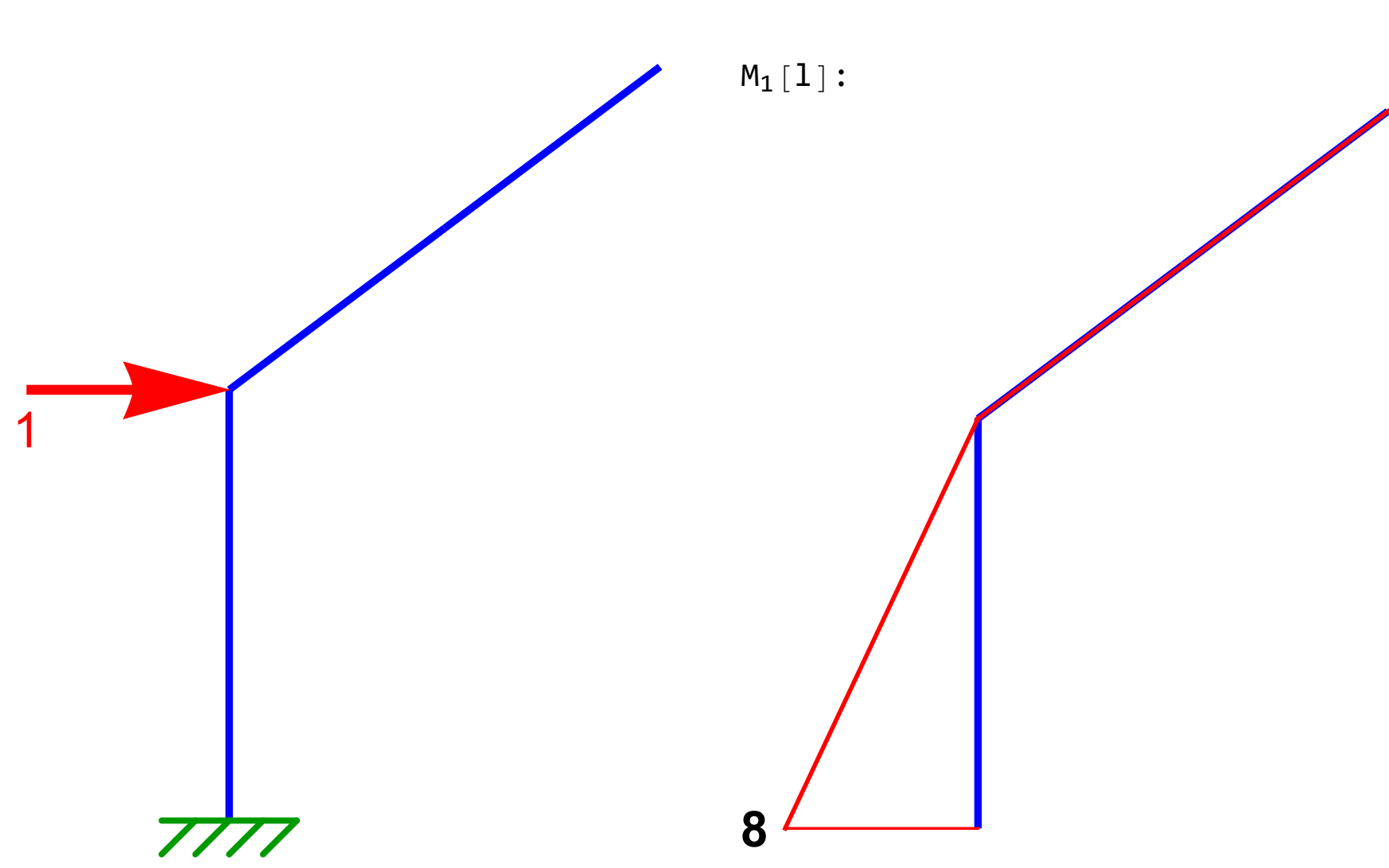
$$2 E_k (\dot{\mathbf{q}}) = 3 m \dot{q}_1^2 + m \left[\left(\dot{q}_1 + \frac{3}{4} \dot{q}_2 \right)^2 + \dot{q}_2^2 \right] = 4 m \dot{q}_1^2 + \frac{3}{4} m \dot{q}_1 \dot{q}_2 + \frac{3}{4} m \dot{q}_2 \dot{q}_1 + \frac{25}{16} m \dot{q}_2^2 = \dot{\mathbf{q}}^T \mathbf{M} \dot{\mathbf{q}}$$

Macierz mas:

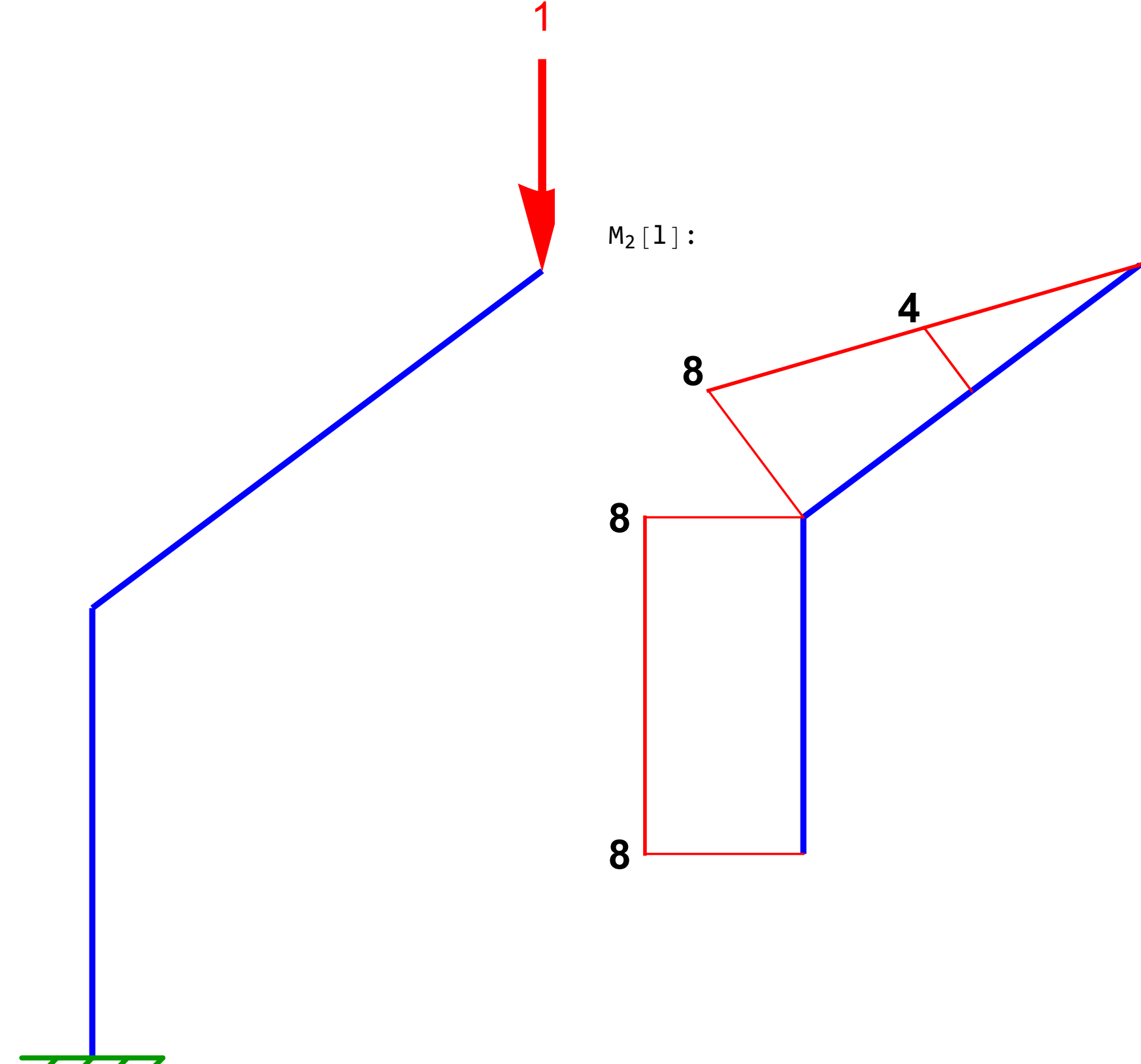
$$\mathbf{M} = m \begin{pmatrix} 4 & \frac{3}{4} \\ \frac{3}{4} & \frac{25}{16} \end{pmatrix}$$

Wykresy momentów zginających od jednostkowych sił bezwładności:

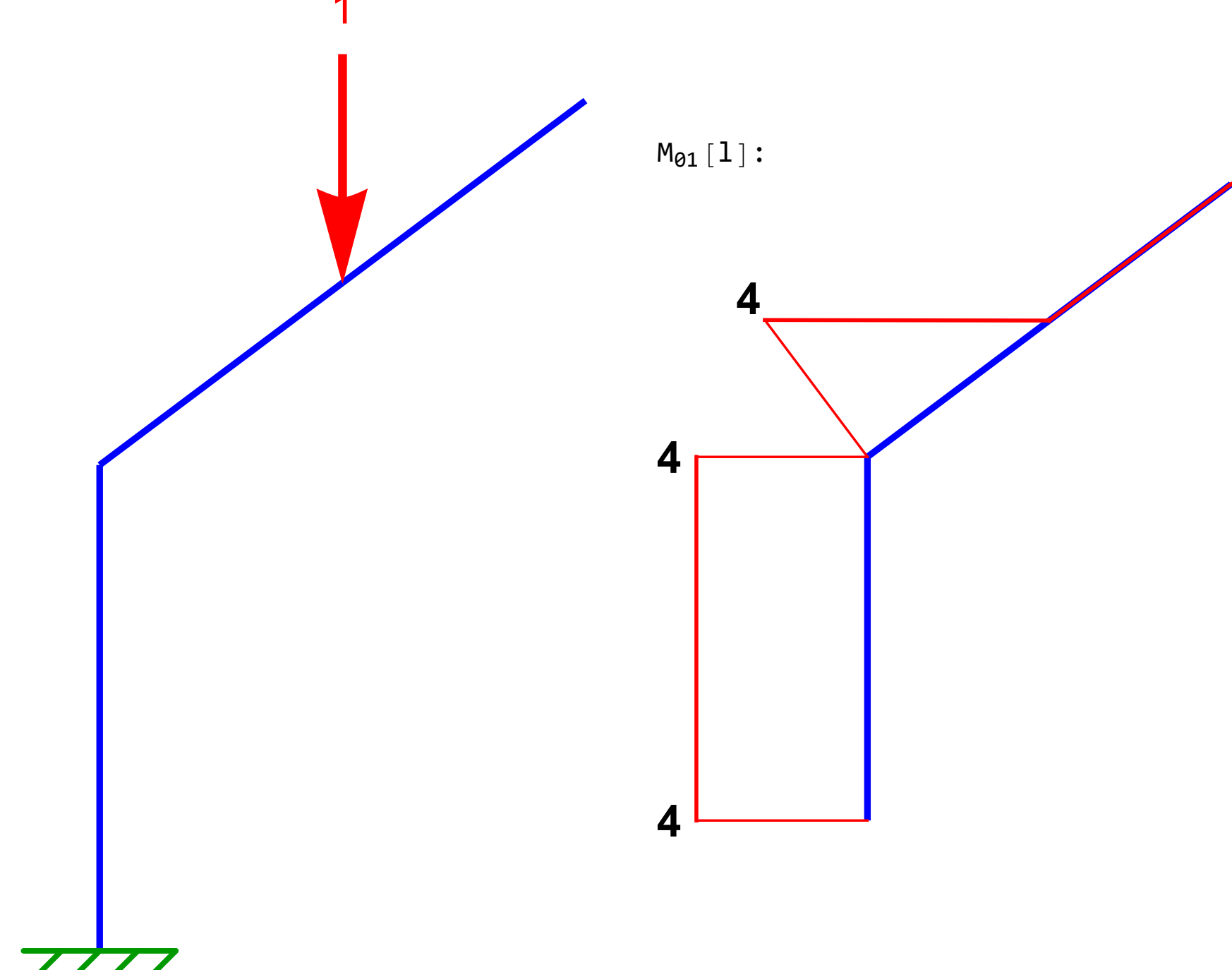
- od q_1 :



- od q_2 :



Wykresy momentów zginających od jednostkowego obciążenia wymuszającego:



Macierz podatności:

$$d_{11} = \frac{1}{EJ} \left[\left(\frac{1}{2} \cdot 81 \cdot 81 \right) \left(\frac{2}{3} \cdot 81 \right) \right]_1 = \frac{512}{3} \frac{1^3}{EJ}$$

$$d_{12} = d_{21} = \frac{1}{EJ} \left[\left(\frac{1}{2} \cdot 81 \cdot 81 \right) (81) \right]_1 = 256 \frac{1^3}{EJ}$$

$$d_{22} = \frac{1}{EJ} \left[(81 \cdot 81) (81) \right]_1 + \frac{1}{EJ} \left[\left(\frac{1}{2} \cdot 81 \cdot 51 \right) \left(\frac{2}{3} \cdot 81 + \frac{1}{3} \cdot 41 \right) + \left(\frac{1}{2} \cdot 41 \cdot 51 \right) \left(\frac{1}{3} \cdot 81 + \frac{2}{3} \cdot 41 \right) \right]_2 + \frac{1}{EJ} \left[\left(\frac{1}{2} \cdot 41 \cdot 51 \right) \left(\frac{2}{3} \cdot 41 \right) \right]_3 = \frac{2176}{3} \frac{1^3}{EJ}$$

$$\mathbf{D} = \frac{1^3}{EJ} \begin{pmatrix} \frac{512}{3} & 256 \\ 256 & \frac{2176}{3} \end{pmatrix}$$

Przemieszczenia od jednostkowego obciążenia wymuszającego:

$$d_{10} = \frac{1}{EJ} \left[(41 \cdot 81) \left(\frac{1}{2} \cdot 81 \right) \right]_1 = 128 \frac{1^3}{EJ}$$

$$d_{20} = \frac{1}{EJ} \left[(41 \cdot 81) (81) \right]_1 + \frac{1}{EJ} \left[\left(\frac{1}{2} \cdot 41 \cdot 51 \right) \left(\frac{2}{3} \cdot 81 + \frac{1}{3} \cdot 41 \right) \right]_2 = \frac{968}{3} \frac{1^3}{EJ}$$

ZADANIE DRGAŃ HARMONICZNYCH

- poszukiwanie funkcji przemieszczeń postaci:

$$\mathbf{q}(t) = \mathbf{a} \sin(\theta t) = \mathbf{a} \sin\left(\sqrt{\frac{EJ}{13^3 m}} \theta t\right)$$

- równania ruchu:

$$(\mathbf{I} - \theta^2 \mathbf{D} \mathbf{M}) \mathbf{a} = \mathbf{d}_0 \mathbf{P}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} - 1.0000 \begin{pmatrix} \frac{512}{3} & 256 \\ 256 & \frac{2176}{3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4 & \frac{3}{4} \\ \frac{3}{4} & \frac{25}{16} \end{pmatrix} \mathbf{a} = \frac{1^3 P}{EJ} \begin{pmatrix} 128 \\ \frac{968}{3} \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} -\frac{2621}{3} & -528 \\ -1568 & -\frac{3973}{3} \end{pmatrix} \mathbf{a} = \frac{1^3 P}{EJ} \begin{pmatrix} 128 \\ \frac{968}{3} \end{pmatrix}$$

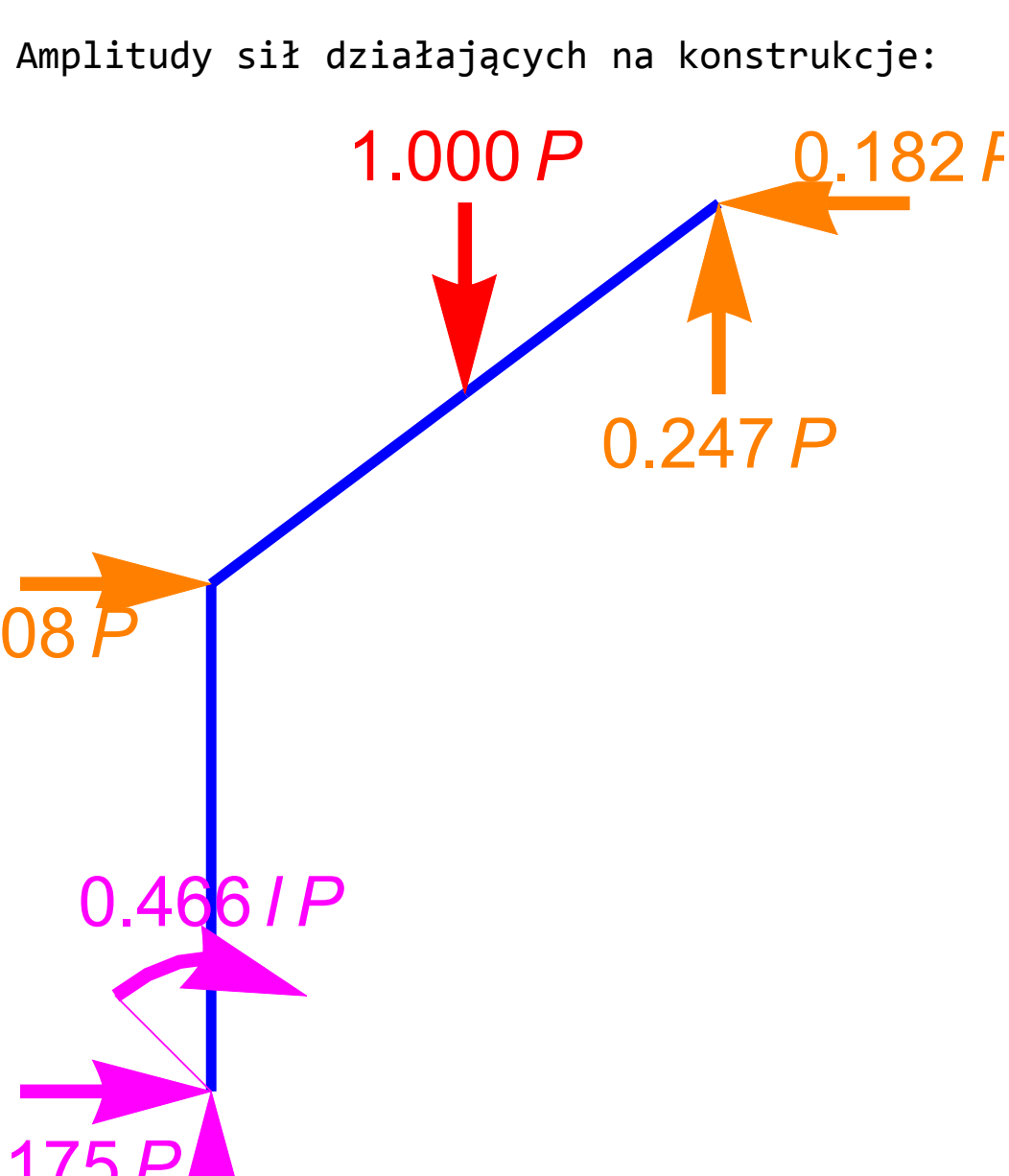
Wektor amplitud przemieszczeń:

$$\mathbf{a} = \frac{1^3 P}{EJ} \begin{pmatrix} 0.003 \\ -0.247 \end{pmatrix}$$

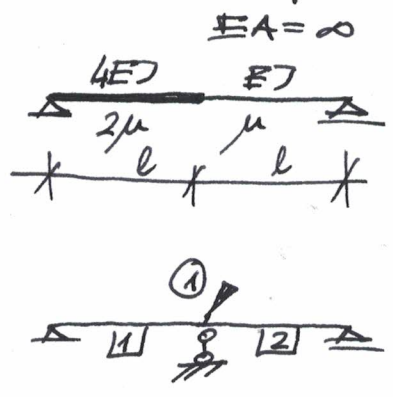
Wektor prac wirtualnych sił bezwładności:

$$\hat{\mathbf{B}} = \theta^2 \mathbf{M} \mathbf{a} = \frac{EJ}{1^3 m} \begin{pmatrix} 4 & \frac{3}{4} \\ \frac{3}{4} & \frac{25}{16} \end{pmatrix} \frac{1^3 P}{EJ} \begin{pmatrix} 0.003 \\ -0.247 \end{pmatrix} = \mathbf{P} \begin{pmatrix} -0.175 \\ -0.384 \end{pmatrix}$$

Amplitudy sił działających na konstrukcję:



Zadanie przygotował Karol Bożbotowski.



Równania równowagi

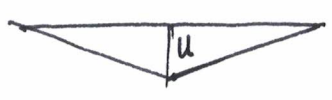
$$\phi_1^1 + \phi_1^2 = 0$$

$$\lambda_1 = \sqrt[4]{\frac{1}{2}} \lambda$$

$$-(W_1^1 \bar{u} + W_1^2 \bar{u}) = 0$$

$$\lambda_2 = \lambda$$

Plan przemieszczeń



$$\phi_1^1 = \frac{4EI}{l} \left[\alpha' \left(\frac{1}{\sqrt[4]{2}} \lambda \right) \psi_1 - \vartheta' \left(\frac{1}{\sqrt[4]{2}} \lambda \right) \frac{u}{l} \right]$$

$$\phi_1^2 = \frac{EI}{l} \left[\alpha'(\lambda) \psi_1 + \vartheta'(\lambda) \frac{u}{l} \right]$$

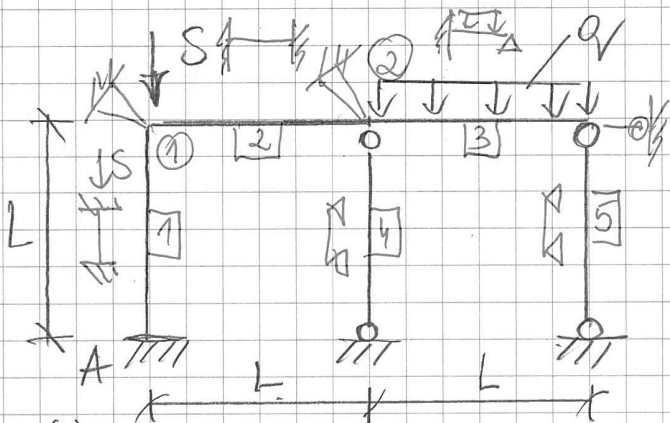
$$W_1^1 = -\frac{4EI}{l^2} \left[\vartheta' \left(\frac{1}{\sqrt[4]{2}} \lambda \right) \psi_1 - \gamma' \left(\frac{1}{\sqrt[4]{2}} \lambda \right) \frac{u}{l} \right]$$

$$W_1^2 = \frac{EI}{l^2} \left[\vartheta'(\lambda) \psi_1 + \gamma'(\lambda) \frac{u}{l} \right]$$

$$\frac{EI}{l} \begin{bmatrix} 4\alpha' \left(\frac{1}{\sqrt[4]{2}} \lambda \right) + \alpha'(\lambda) & -4\vartheta' \left(\frac{1}{\sqrt[4]{2}} \lambda \right) + \vartheta'(\lambda) \\ -4\vartheta' \left(\frac{1}{\sqrt[4]{2}} \lambda \right) + \vartheta'(\lambda) & 4\gamma' \left(\frac{1}{\sqrt[4]{2}} \lambda \right) + \gamma'(\lambda) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \psi_1 \\ \frac{u}{l} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\det(K(\lambda)) = 0 \rightarrow \lambda^{(1)}, \lambda^{(2)} \dots$$

ZAD. 3. EGZAMIN MK2 (ST) 20.06.2022r.



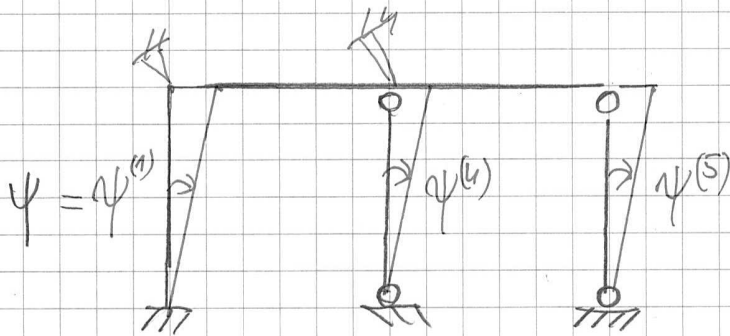
$$S = \frac{EJ}{L^2}$$

$$EA \rightarrow \infty$$

$$\bar{v} = L \sqrt{\frac{S}{EJ}} = 1$$

$$q = \begin{bmatrix} \varphi_1 \\ \varphi_2 \\ \psi \end{bmatrix}$$

$L^{(1)} = L$	$S^{(1)} = S$	$\bar{v}^{(1)} = L \sqrt{\frac{S}{EJ}} = 1$	$\psi^{(1)} = \psi$
$L^{(2)} = L$	$S^{(2)} = 0$	$\bar{v}^{(2)} = 0$	$\psi^{(2)} = 0$
$L^{(3)} = L$	$S^{(3)} = 0$	$\bar{v}^{(3)} = 0$	$\psi^{(3)} = 0$



ROWNANIA RÓWNOWAGI

$$1) \sum M_1 = 0 \Rightarrow \phi_1^{(1)} + \phi_1^{(2)} = 0$$

$$2) \sum M_2 = 0 \Rightarrow \phi_2^{(2)} + \phi_2^{(3)} = 0$$

$$3) (\phi_A^{(1)} + \phi_1^{(1)}) \cdot \bar{\psi} + S \cdot L \cdot \psi \cdot \bar{\psi} + \bar{L}_2 = 0$$

$$\bar{L}_2 = 0$$

$$\bar{\psi} = -1 \Rightarrow -\phi_A^{(1)} - \phi_1^{(1)} - S \cdot L \cdot \psi = 0$$

$\frac{EJ}{L^2}$

WZORY TRANSFORMACYJNE

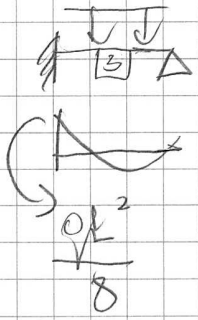
$$\phi_A^{(1)} = \frac{EJ}{L} [\beta^{(1)} \varphi_1 - \alpha^{(1)} \cdot \psi] = \frac{EJ}{L} [2,034 \varphi_1 - 5,833 \psi]$$

$$\phi_1^{(1)} = \frac{EJ}{L} [\alpha^{(1)} \varphi_1 - \beta^{(1)} \cdot \psi] = \frac{EJ}{L} [3,865 \varphi_1 - 5,833 \psi]$$

$$\phi_1^{(2)} = \frac{2EJ}{L} (2\varphi_1 + \varphi_2)$$

$$\phi_2^{(2)} = \frac{2EJ}{L} [\varphi_1 + 2\varphi_2]$$

c.d. ZAD3. EGZAMIN MK2 (5T) 20.06.2022r.



$$\phi_2^{(3)} = \frac{3EJ}{L} \phi_1 - \frac{qL^2}{8}$$

$$\frac{EJ}{L} \begin{bmatrix} 3865 + 4 & 2 & -5,899 \\ 2 & 4 + 3 & 0 \\ -2,034 - 3,865 & 0 & 2 \cdot 5,899 - 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \phi_1 \\ \phi_2 \\ \psi \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ \frac{qL^2}{8} \\ 0 \end{bmatrix} qL^2$$