

**Egzamin z Mechaniki Konstrukcji (MK3 IPB), 29.06.2019**  
**studia niestacjonarne**

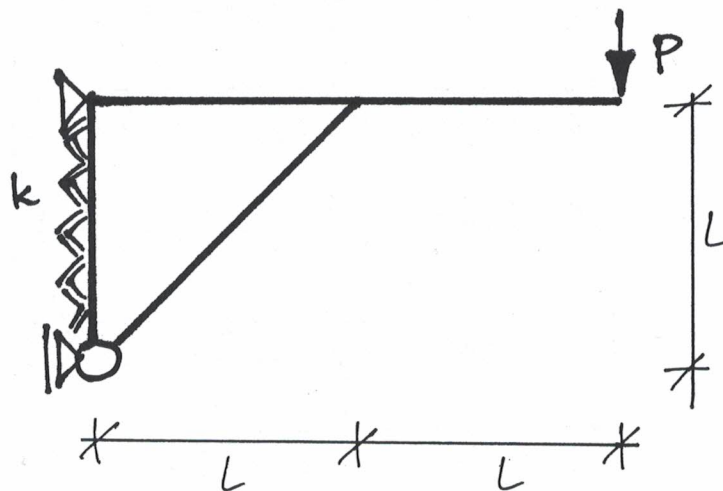
NAZWISKO, Imię			
nr albumu	grupa (IPB / BZ)	tryb studiów (ST / NST)	
ocena zadania 1	ocena zadania 2	ocena zadania 3	ocena egzaminu pisemnego

**Zadanie 1.**

Oblicz siły podłużne w prętach konstrukcji

z rys.1.

$$EJ = \text{const.}, k = 0.9604 \frac{EJ}{l^4}.$$



rys. 1

**Zadanie 2.**

Oblicz wartość  $k$  taką, że  $M_B(k) = \frac{1}{10} ql^2$

w belce z rys. 2.

Następnie oblicz  $V_B(k)$ .

$$EJ = \text{const.}$$

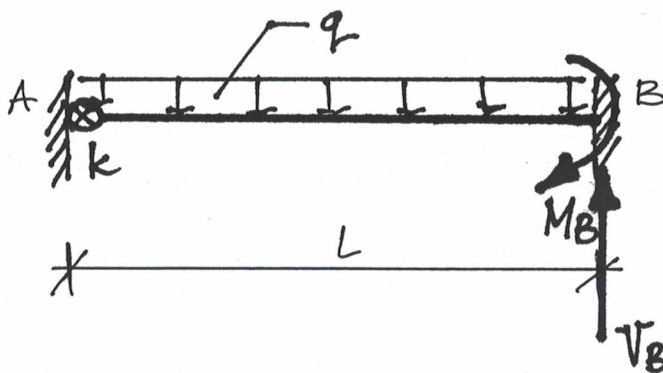
Uwaga:

Jeżeli  $k = +\infty$ , to  $M_B(k) = \frac{1}{12} ql^2$ .

Jeżeli  $k = 0$ , to  $M_B(k) = \frac{1}{8} ql^2$ .

**Zadanie 3.**

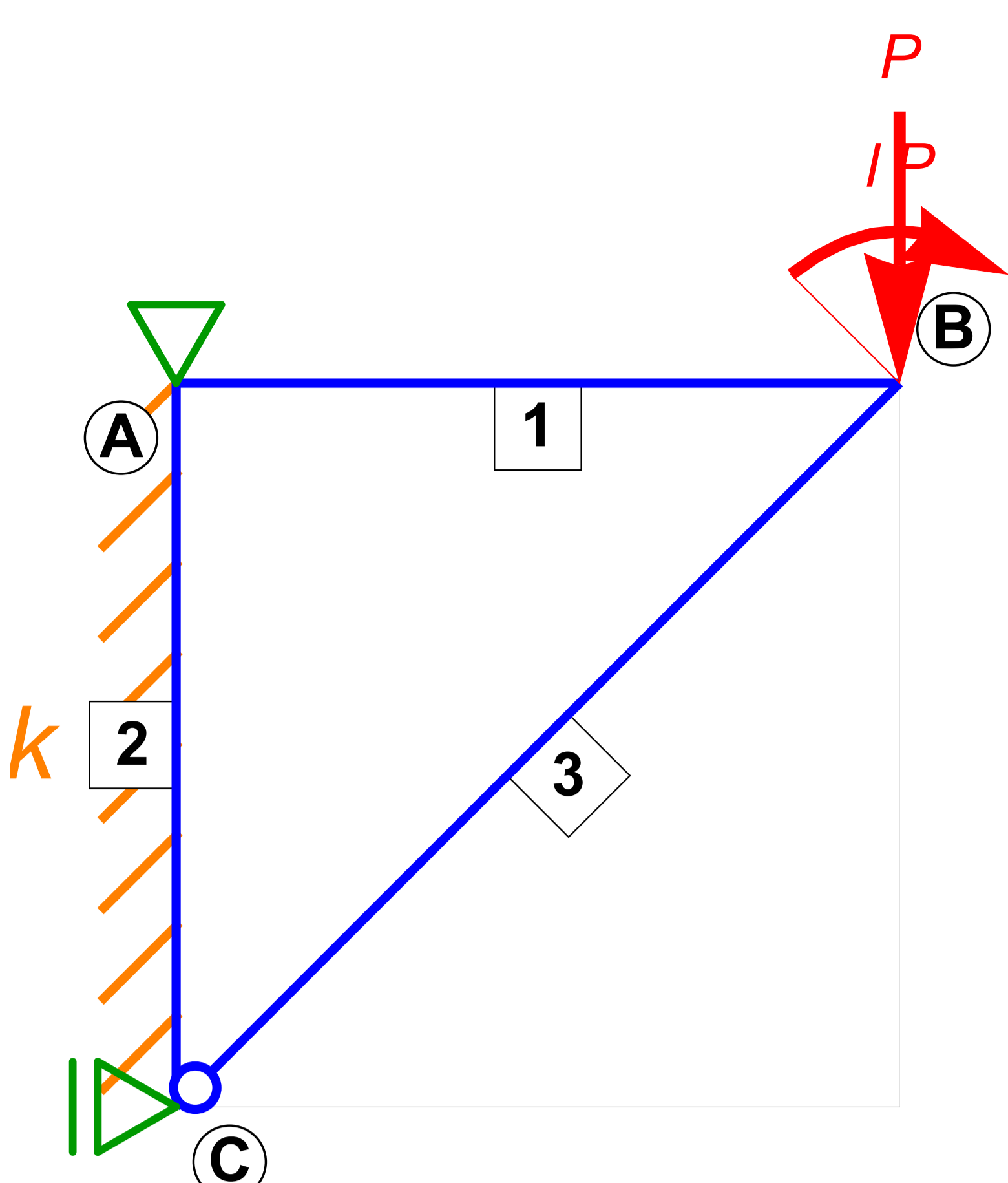
Opisz kolejne etapy rozumowania prowadzącego do wyznaczenia funkcji ugięcia belki z rys. 2.



rys. 2

Obliczyć siły podłużne w konstrukcji

Geometria oraz obciążenia konstrukcji po redukcji części statycznie wyznaczalnej (wymiar oczka siatki - 1,  $k = \frac{2401}{2500} \frac{EJ}{l^4}$ ):



Parametry  $\lambda$  w prętach:

$$\lambda^{(1)} = 0$$

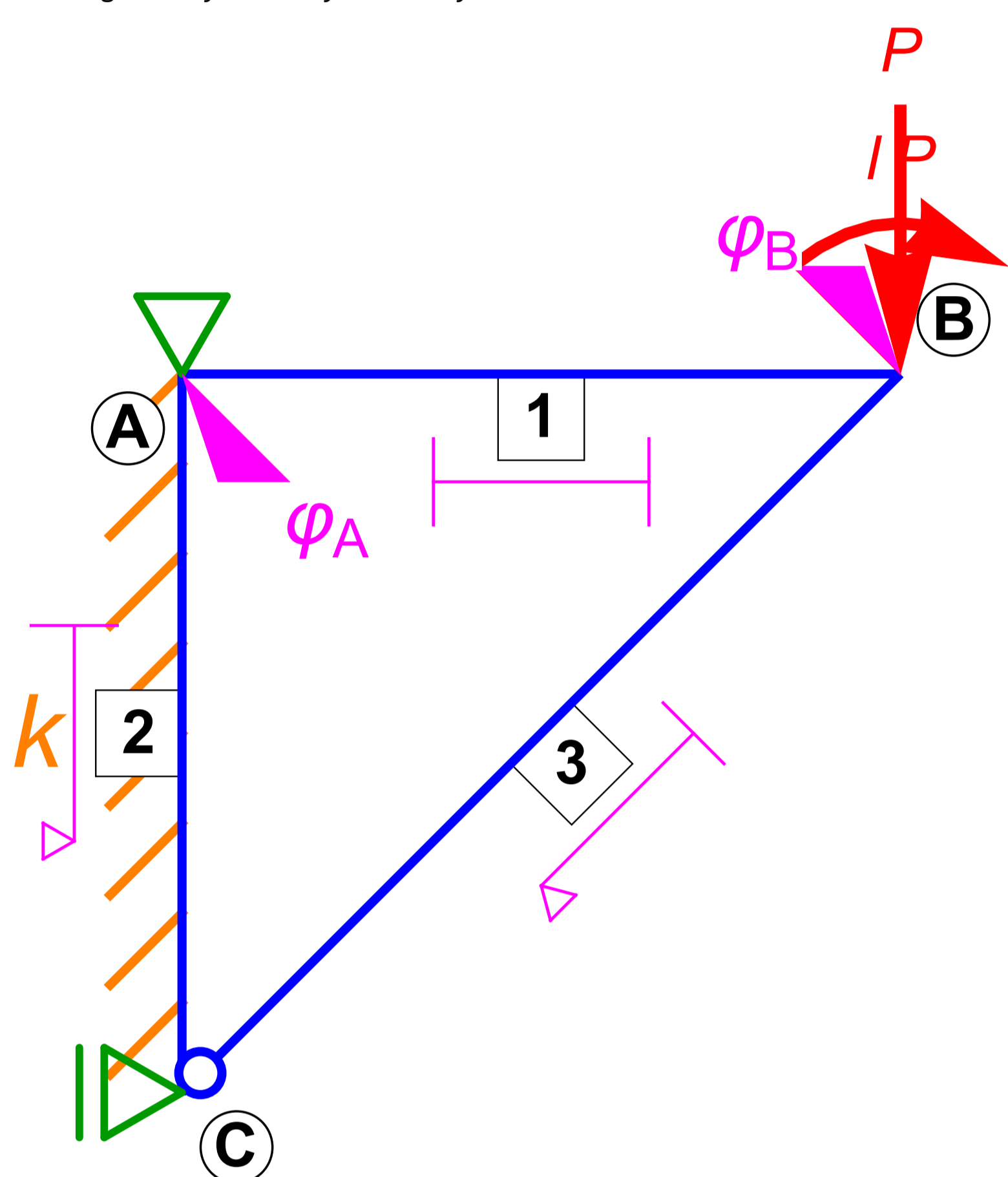
$$\lambda^{(2)} = \frac{7}{10}$$

$$\lambda^{(3)} = 0$$

Wektor niewiadomych:

$$\mathbf{q} = \begin{pmatrix} \varphi_A \\ \varphi_B \end{pmatrix}$$

Układ geometrycznie wyznaczalny:



W konstrukcji nie występują wyjściowe siły brzegowe.

Wzory transformacyjne:

$$\Phi_A^1 = \frac{EJ}{1} [ 4 \varphi_A + 2 \varphi_B ]$$

$$\Phi_B^1 = \frac{EJ}{1} [ 2 \varphi_A + 4 \varphi_B ]$$

$$\Phi_A^2 = \frac{EJ}{1} [ \alpha' \left( \frac{7}{10} \right) \varphi_A ] = \frac{EJ}{1} [ 3.018 \varphi_A ]$$

$$\Phi_B^3 = \frac{EJ}{1} [ \frac{3}{\sqrt{2}} \varphi_B ]$$

Równania równowagi:

$$\Phi_A^1 + \Phi_A^2 = 0$$

$$\Phi_B^1 + \Phi_B^3 - 1 P = 0$$

$$\frac{EJ}{1} \begin{pmatrix} 7.018 & 2.000 \\ 2.000 & 6.121 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \varphi_A \\ \varphi_B \end{pmatrix} = 1 P \begin{pmatrix} 0 \\ 1.000 \end{pmatrix}$$

Rozwiązanie metody przemieszczeń:

$$\mathbf{q} = \begin{pmatrix} \varphi_A \\ \varphi_B \end{pmatrix} = \frac{12 P}{EJ} \begin{pmatrix} -0.051 \\ 0.180 \end{pmatrix}$$

Siły brzegowe:

$$\Phi_A^1 = 0.1551 P$$

$$\Phi_B^1 = 0.6181 P$$

$$\Phi_A^2 = -0.1551 P$$

$$\Phi_B^3 = 0.3821 P$$

$$W_A^1 = 0.773 P$$

$$W_B^1 = -0.773 P$$

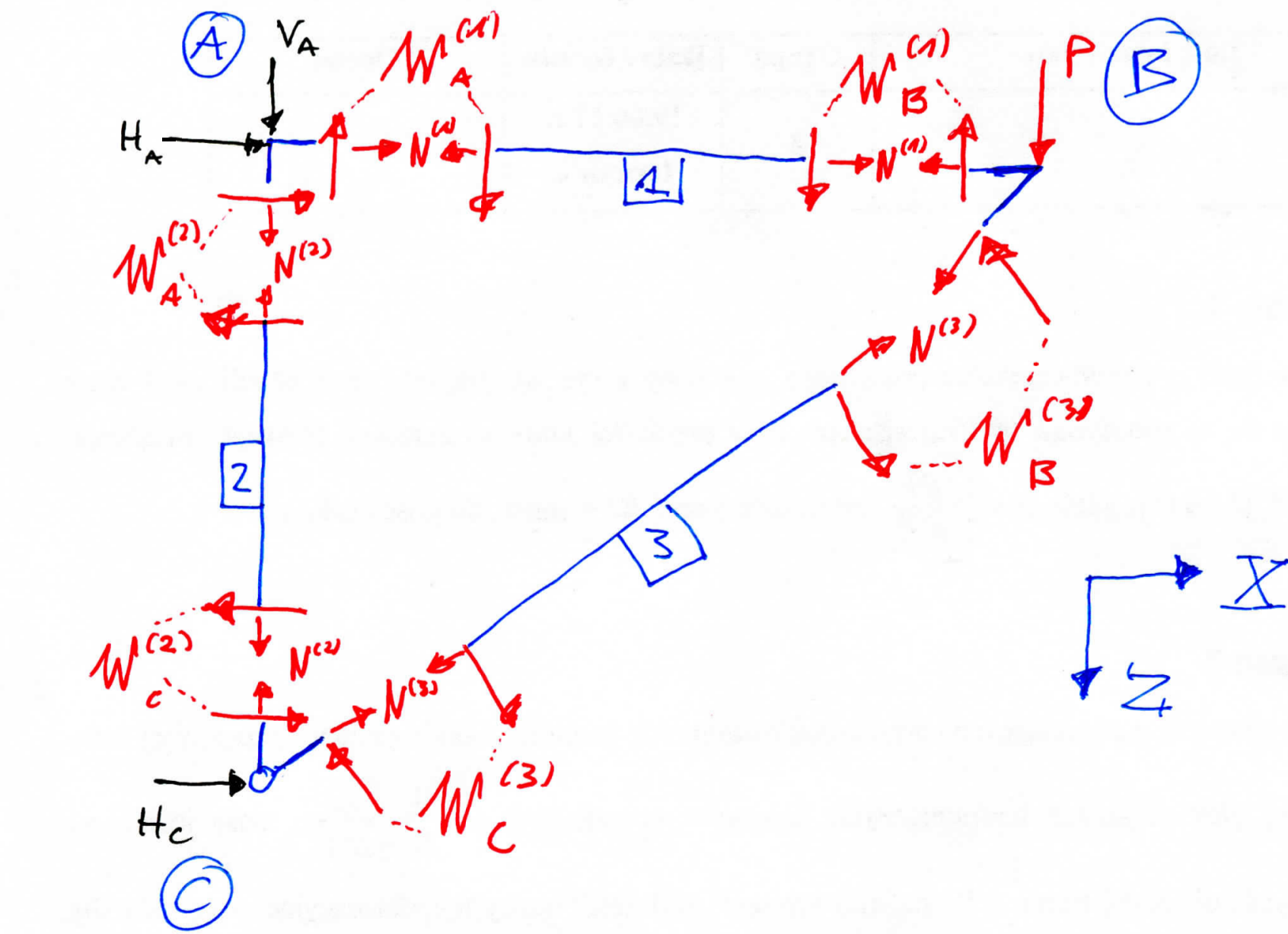
$$W_A^2 = -0.158 P$$

$$W_C^2 = 0.152 P$$

$$W_C^3 = 0.270 P$$

$$W_B^3 = -0.270 P$$

Siły działające na pręty i węzły (z pominięciem momentów):



Równ. Równ. węzła B:

$$\sum Z: P - W_B^{(1)} + \frac{\sqrt{2}}{2} N^{(3)} - \frac{\sqrt{2}}{2} W_B^{(3)} = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow N^{(3)} = -\sqrt{2} P + \sqrt{2} W_B^{(1)} + W_B^{(3)} = -2.772 P$$

$$\sum X: -N^{(1)} - \frac{\sqrt{2}}{2} N^{(3)} - \frac{\sqrt{2}}{2} W_B^{(3)} = 0 \Rightarrow N^{(1)} = -\frac{\sqrt{2}}{2} N^{(3)} - \frac{\sqrt{2}}{2} W_B^{(3)} = 2.155 P$$

Równ. Równ. węzła A: C:

$$\sum Z: -N^{(2)} - \frac{\sqrt{2}}{2} N^{(3)} - \frac{\sqrt{2}}{2} W_C^{(3)} = 0 \Rightarrow$$

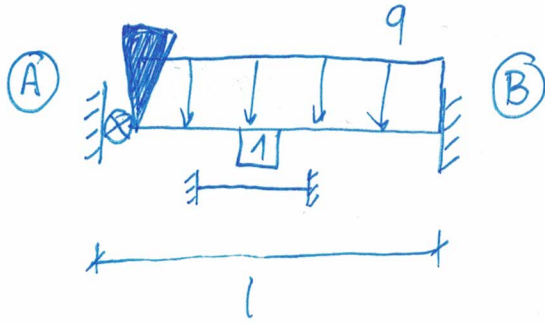
$$\Rightarrow N^{(2)} = -\frac{\sqrt{2}}{2} N^{(3)} - \frac{\sqrt{2}}{2} W_C^{(3)} = 1.773 P$$

Dodatkowo jest oczywiste, że

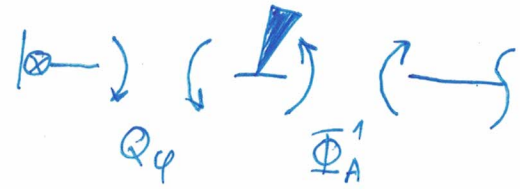
$$N^{(e)} = 0$$

# ZADANIE 2

MK IPB 29.06.2019



$$q = [\varphi_A]$$



$$\text{R.R. } \Phi_A^1 + Q_\varphi = 0$$

$$\Phi_A^1 = \frac{EJ}{L} (\alpha(0) \varphi_A) - \Gamma_\varphi(0) q l^2 = \frac{EJ}{L} 4 \varphi_A - \frac{1}{12} q l^2$$

$$Q_\varphi = k \cdot \varphi_A = \gamma \frac{EJ}{L} \varphi_A$$

$$\text{Wiemy, że: } M_B = +\Phi_B^1 = \frac{1}{10} q l^2$$

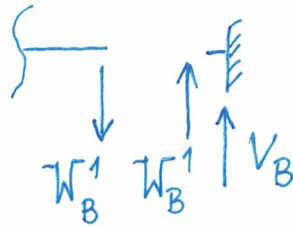
$$\Phi_B^1 = \frac{EJ}{L} \beta(0) \varphi_A + \Gamma_\varphi(0) q l^2 = \frac{EJ}{L} 2 \varphi_A + \frac{1}{12} q l^2 = \frac{1}{10} q l^2 \Rightarrow \boxed{\varphi_A = \frac{1}{120} \frac{q l^3}{EJ}}$$

$$\frac{EJ}{L} 4 \varphi_A - \frac{1}{12} q l^2 + k \cdot \varphi_A = 0$$

$$\frac{EJ}{L} 4 \cdot \frac{1}{120} \frac{q l^3}{EJ} - \frac{1}{12} q l^2 + k \cdot \frac{1}{120} \frac{q l^3}{EJ} = 0 \Rightarrow \boxed{k = 6 \frac{EJ}{L}}$$

$$V_B = -W_B^1 = -\left[ -\frac{EJ}{12} \delta(0) \varphi_A - \Gamma_w(0) q l \right] = \frac{11}{20} q l$$

$$\boxed{V_B = \frac{11}{20} q l}$$



Zadanie 3

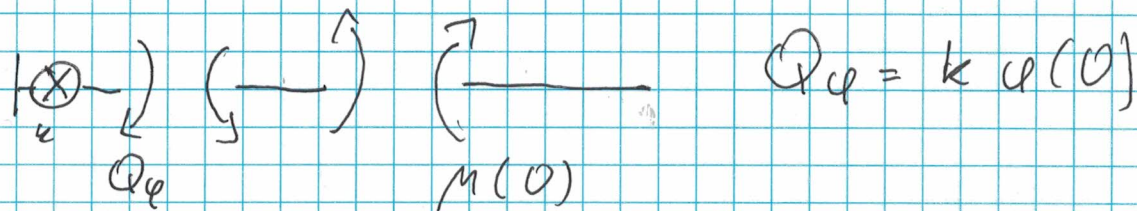
1) Równanie różniczkowe nieliniowe belli przyjmiję postać:

$$\ominus E J \frac{d^4 w(x)}{dx^4} + q = 0 \Rightarrow \frac{d^4 w(x)}{dx^4} = \frac{q}{E J}$$

2) Po czterokrotnym scałkowaniu otrzymujemy:

$$w(x) = C_0 + C_1 x + C_2 x^2 + C_3 x^3 + \frac{q}{24 E J} x^4$$

3) Rysujemy węzeł podłogi:



4) Zapisujemy warunki brzegowe:

$$w(0) = 0$$

$$w(l) = 0$$

$$M(0) = \ominus k \varphi(0)$$

$$\varphi(l) = 0$$

, gdzie:

$$\varphi(x) = \frac{dw(x)}{dx} = C_1 + 2C_2 x + 3C_3 x^2 + \frac{q}{6 E J} x^3$$

$$M(x) = \ominus E J \frac{d^2 w(x)}{dx^2} = \ominus E J \left( 2C_2 + 6C_3 x + \frac{q}{2 E J} x^2 \right)$$

5) Z warunków brzegowych wyznaczamy stałe  $C_0, C_1, C_2, C_3$

6) Podstawiamy je do  $w(x)$  i mamy funkcję  $w(x)$  k-parametr